

# Koherentna logika

Sana Stojanović, Vesna Pavlović, Predrag Janičić

Matematički fakultet, Beograd, Srbija

URL: [www.matf.bg.ac.yu/~sana](http://www.matf.bg.ac.yu/~sana), [~vesnap](http://www.matf.bg.ac.yu/~vesnap), [~janicic](http://www.matf.bg.ac.yu/~janicic)

ARGO seminar

Beograd, Srbija, Mart 18, 2009.

## Plan

---

- Kratka istorija koherentne logike
- Definicija semantičke posledice
- Definicija relacije izvodenja
- Svojstva koherentne logike

## Koherentna logika (deo I)

---

- Koherentna logika prvog reda je alternativa logici rezolucije (dozvoljava ograničenu upotrebu egzistencijalnih kvantifikatora)
- Za razliku od metoda rezolucije, dokazi u koherentnoj logici su prirodni, intuitivni dokazi, rezonovanje je konstruktivističko
- Značajan broj teorija i tvrdjenja može biti zapisan direktno i jednostavno u koherentnoj logici
- Pogodna je za automatizaciju

## Koherentna logika (deo II)

Izražajnost koherentne logike je negde izmedju logike rezolucije i metoda tabloa. Prednosti koherentne logike nad rezolucijom su:

- Jača veza izmedju automatskog i interaktivnog dokazivanja teorema
- Prevodjenje formule iz logike prvog reda u koherentnu logiku je mnogo lakše nego prevodjenje u KNF (ne uključuje Skolemizaciju)
- Odredjene teorije (npr. neke geometrije) mogu biti u potpunosti direktno opisane u koherentnoj logici

## Koherentna logika - kratka istorija

- Skolem (1920): (problem odlučivanja teorije mreža i dokaz nezavisnosti Dezagrove aksiome od ostalih aksioma projekтивne geometrije ravni)
- Bezem (XXI vek): preporod koherentne logike u moderno doba, dopunio i doterao Skolemove radove
- Moderna koherentna logika, često se naziva konačna geometrijska logika
- Bezem, Hendriks (JAR 2008): Mehanizacija dokaza Hezenbergove teoreme u koherentnoj logici

## Koherentna logika - definicija (deo I)

- Definicije su preuzete iz rada “Automatizacija koherentne logike”, Bezem, Coquand (Springer 2005)
- Jednosortna logika prvog reda bez funkcijskih simbola (moguće je uvođenje funkcijskih simbola kao i tipova)

## Koherentna logika - definicija (deo II)

---

- Fragment logike prvog reda koji se sastoji samo od implicitno univerzalno kvantifikovanih implikacija oblika  $C \rightarrow D$ :

$$\underbrace{A_1 \wedge \dots \wedge A_n}_C \rightarrow \underbrace{(\exists x)E_1 \vee \dots \vee (\exists x)E_m}_D$$

$A_i$  su atomi prvog reda,  $E_j$  su konjunkcije atoma prvog reda

- Formule  $C$ ,  $D$ ,  $C \rightarrow D$  se redom zovu koherentna konjunkcija, koherentna disjunkcija i koherentna implikacija. *Koherentna teorija* je skup koherentnih implikacija.

## Relacija semantičke posledice ( $\models$ )

Neka je  $X$  skup činjenica (stanje),  $C$  zatvorena koherentna konjunkcija i  $D$  zatvorena koherentna disjunkcija:

- $C$  je *tačno* u  $X$  ( $X \models C$  ili  $C \subseteq X$ ), ako se svi konjunktivi iz  $C$  pojavljuju u  $X$
- $D$  je *tačno* u  $X$  ( $X \models D$ ) ako za neki od disjunktiva  $(\exists x)C$  iz  $D$  postoji simbol konstante  $a$  takav da važi  $C[x := a] \subseteq X$ .



## Relacija izvodjenja u teoriji $T$ ( $\vdash^T$ )

---

- $X \vdash^T P$  ( $P$  je prva posledica u  $T$  na osnovu činjenica iz  $X$  dobijena pretragom u širinu)

(baza indukcije):  $X \vdash P$  ako je  $P$  tačno u  $X$  ( $X \models P$ )

(korak indukcije): Razmatramo sve zatvorene instance aksioma  $C_i \rightarrow D_i$  iz  $T$  takve da je  $C_i$  tačno u  $X$  a  $D_i$  nije. Postoji najviše konačno mnogo takvih instanci:  $D_0, \dots, D_n$  ( $m_i$  dužina od  $D_i$  za  $0 \leq i \leq n$ )

$$D_i \equiv \dots \vee (\exists x_{ij}) D_{ij} \vee \dots \quad , \quad (1 \leq j \leq m_i)$$

$$\forall j_0 \in \{1, \dots, m_0\} \dots \forall j_n \in \{1, \dots, m_n\} (X, \overline{D_{0j_0}}, \dots, \overline{D_{nj_n}} \vdash P)$$

## Kompletnost relacije $\vdash$

---

- Relacija izvodjenja  $\vdash$  je kompletna u odnosu na semantiku Tarskog:

ako važi da je  $T \models \phi$  onda je i  $T \vdash \phi$

## Odnos koherentne logike sa logikom rezolucije (deo I)

- Korišćenje egzistencijalnih kvantifikatora (za razliku od logike rezolucije gde dokaz ne uvodi objekat sa odredjenim svojstvom već samo pomoću Skolemovih funkcija svedoči o postojanju takvog objekta)
- Vodjenje računa o uvođenju novih objekata (novi objekti se ne uvode ako već postoji objekat koji zadovoljava zadata svojstva - za razliku od skolemizacije)
- Prostor pretrage u nekim slučajevima može biti manji
- Odredjene formule ne mogu biti zapisane direktno u koherentnoj logici (ali manje nego u slučaju metoda rezolucije) ali mogu biti preformulisane da bi se dobila koherentna forma

## Odnos koherentne logike sa logikom rezolucije (deo II)

- U slučaju da nas interesuje dokaz određene formule, a ne samo njena valjanost, koherentna logika ima prednost nad logikom rezolucije
- Tvrdjenje se ne transformiše, dokazi su razumljivi i mogu da se “zakrpe” .
- Pogodna za automatizaciju
- Dokazi mogu biti verifikovani nezavisnim dokazivačima teorema

## Zaključak

---

- Koherentna logika je veoma relevantna za naš rad (koristi se ista logika, ista motivacija)
- Korisne teorijske osnove
- Interesantni domeni za primene (ne samo geometrija)

## Plan

---

- Opšte ideje i strategije za implementaciju
- Geolog jezik
- Skolemove mašine
- Implementacija - GLAM (Geometric Logic Abstract Machine)
- Zaključci i veza sa našim dokazivačem

## Strategije za implementaciju

- Rezonovanje u širinu (definisano relacijom  $\models$ )
  - generisanje previše slučajeva
  - astronomski broj irelevantnih činjenica
- Prvo poboljšanje: korišćenje relacije  $\vdash$  umesto relacije  $\models$
- Rezonovanje u dubinu
  - dobijamo na brzini
  - odričemo se kompletnosti

## Primer

---

kada je bolje koristiti strategiju rezonovanja u dubinu:

dokazati  $p$  iz  $p \vee p$  kada ono prethodi mnoštvu  
irelevantnih disjunkcija

kada je bolje koristiti strategiju rezonovanja u širinu:

dokazati  $\exists uv(r(b, u) \wedge s(b, v))$  iz činjenica  $r(a, b), s(a, b)$

korišćenjem dve aksiome:

$$r(x, y) \rightarrow \exists u.r(y, u)$$

$$s(x, y) \rightarrow \exists u.s(y, u)$$



## Automatizacija geometrijske logike

- Korišćenje geometrijske logike za automatsko dokazivanje teorema
- Autori: John Fisher i Marc Bezem
- Služi za izražavanje geometrijske logike prvog reda u strogo zadatoj formi
- Matematička Skolemova mašina koja izračunava izvodjenja u datom jeziku
- U članku “Skolem Machines and Geometric Logic” daje se teorijski pristup problemu i opisuje dizajn apstraktne mašine i njena direktna implementacija

## Geolog jezik

---

- Geolog jezik - jezik za izražavanje geometrijske logike u formatu pogodnom za izračunavanja koristeći apstraktnu mašinu
- Geolog pravila - instrukcije za apstraktnu mašinu koja izračunava posledice geometrijske logike i takodje ulaz za kompajler/interpreter zasnovan na apstraktnoj mašini
- Imaju formu koherentnih formula:

$$A_1, A_2, \dots, A_m \Rightarrow C_1; C_2; \dots; C_n, \quad m, n \leq 1$$

## Primer

---

Geolog pravilo:

$$s(X, Y) \Rightarrow e(X, Y); \text{domain}(Z), r(X, Z), s(Z, Y)$$

Potpuno kvantifikovana logička formula prvog reda bi bila:

$$(\forall X)(\forall Y)[s(X, Y) \rightarrow e(X, Y) \vee (\exists Z)(r(X, Z) \wedge s(Z, Y))]$$

## Specijalna pravila

---

- Činjenice su pravila oblika  $true \Rightarrow C_1; C_2; \dots; C_n$
- Ciljna pravila su pravila oblika  $A_1, A_2, \dots, A_m \Rightarrow goal$
- Negirajuća pravila su pravila oblika  $A_1, A_2, \dots, A_m \Rightarrow false$
- Konstantni termovi *true*, *false* i *goal* mogu se javiti u pravilima samo u opisanoj formi
- Geolog teorija  $T$  (ili program) je konačni skup Geolog pravila, zapisujemo je u obliku  $T = A \cup G \cup F$ , gde je  $G$  skup ciljnih, a  $F$  skup negirajućih pravila

## Skolemove mašine

---

- Skolemovu mašinu (SM) čini konačni skup Geolog pravila koja definišu njen skup instrukcija
- Prethodnice:
  - članak Skolema
  - sistem SATCHMO (SATisfiability CHEcking by MOdel generation)
- Egzistencijalnu kvantifikaciju možemo eliminisati uvodjenjem Skolemovih funkcija. Ipak:
  - skolemove funkcije menjaju značenje formule
  - skolemova funkcija ne mora biti svesna svoje simetričnosti

## Procedura

---

- Upit: izraz koji sadrži sve disjunkte koji se javljaju kao premise nekog ciljnog ili negirajućeg pravila
- Inicijalno stanje: jedna traka na kojoj je napisano true
- Korak: na osnovu skupa Geolog pravila vrši se:
  - proširivanje trake (dodavanje logičkih termova na kraj)
  - kreiranje novih traka (kod granajućih pravila)
- Postupak se zaustavlja kada:
  - na svakoj od traka je napisano goal ili false (u ovom slučaju kažemo da teorija podržava dati upit)
  - ili se na nju više ne može primeniti nijedna nova instanca pravila

## Primer

---

%#1  $true \Rightarrow domain(X), p(X).$

%#2  $p(X) \Rightarrow q(X); r(X); domain(Y), s(X, Y).$

%#3  $domain(X) \Rightarrow u(X).$

%#4  $u(X), q(X) \Rightarrow false.$

%#5  $r(X) \Rightarrow goal.$

%#6  $s(X, Y) \Rightarrow goal.$

## Primer

---

---

true

---



---

true domain(1) p(1)

---



---

true domain(1) p(1) q(1)

---

---

true domain(1) p(1) r(1)

---

---

true domain(1) p(1) domain(2) s(1,2)

---



## Primer (nastavak)

---

true domain(1) p(1) q(1) u(1)

---

true domain(1) p(1) r(1) u(1)

---

true domain(1) p(1) domain(2) s(1,2) u(1) u(2)

---

↓

true domain(1) p(1) q(1) u(1) false

---

true domain(1) p(1) r(1) u(1) goal

---

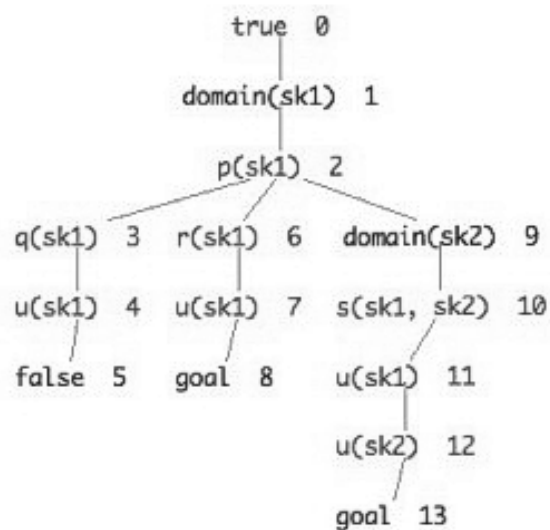
true domain(1) p(1) domain(2) s(1,2) u(1) u(2) goal

---

## Primer (nastavak)

---

Na ovaj način Skolemova mašina je efektivno izvela dokaz da je disjunkcija  $(\exists X)(u(X) \wedge q(X)) \vee (\exists X)r(X) \vee (\exists X)(\exists Y)s(X, Y)$  logička posledica Geolog teorije koja sadrži prva tri pravila



## Svojstva

---

- Važna pitanja:
  - saglasnost
  - potpunost
  - odlučivost
- Teorema 1: Ako teorija  $T$  podržava upit  $Q$  tada je  $Q$  logička posledica aksioma iz  $T$
- Teorema 2: Ako proširimo trake korišćenjem primenljivog pravila samo ako ono već nije zadovoljeno na traci, podržani su potpuno isti upiti

## Proceduralne implementacije

---

- Implementacije u Prologu vrlo pravolinijske
- GLAM (Geometric Logic Abstract Machine)
- Prolog prevodilac je u osnovi jednolinijski program koji imitira SM operacije

## Proceduralne implementacije

---

- Primer: [http://www.matf.bg.ac.yu/~vesnap/primer\\_geolog.txt](http://www.matf.bg.ac.yu/~vesnap/primer_geolog.txt)
- Data implementacija primenjuje Geolog instrukcije u veoma striktnom top-down redoledu; glavna prednost joj je velika brzina izvršavanja
- Prednost Geolog interpretera koji radi rezonovanje u širinu je da redosled Geolog instrukcija nije direktna prepreka; mana je što se resursi za izvršavanje često potroše pre zaustavljanja
- Redosled Geolog instrukcija postaje vrlo bitan za implementaciju GLAM-a koji radi rezonovanje u dubinu

## Odnos sa našim dokazivačem

---

- stari Euclid (Prolog, C)
- novi Euclid (C++)
- Geolog

## Zaključak i dalji rad

---

- Pokazano je da se apstraktna mašina za implementaciju jezika za geometrijsku logiku prvog reda može uspešno staviti u rad
- Razmatra se proširivanje ovog pristupa izvan granica nametnutih geometrijskom logikom
- Prednost geometrijske logike u odnosu na ostale kandidate, kao što je rezolucijska logika